

# Webinar ClipX – Bien plus qu'un simple conditionneur

**HBK France** 

Nicolas DI POL



ClipX SYS RUN SF MS ERR BF NS

BM40IE



INTERNAL, ONLY

1

## Contenu du webinar

- Le ClipX dans les grandes lignes
- L'interface webserver du ClipX
- Paramétrage d'un capteur de pesage
- Utilisation des fonctions calculs temps réels pour effectuer un pesage dynamique
- Connecter 2 ClipX ensemble et les synchroniser
- Utiliser le ClipX pour modifier le TEDS d'un capteur
- Raccorder le ClipX à un automate en Profinet
- Utilisation du logiciel d'acquisition HBM Catman



PUBLIC

# 1. Le ClipX dans les grandes lignes





## Le ClipX dans les grandes lignes

- Boitier acier inox pour une protection maximale
- Montage rail DIN
- Convertisseur A/N  $\Delta\Sigma$  32bits pour un maximum de résolution et précision
- Classe de précision HBM 0,01% même dans une ambiance perturbée
- 7 technologies de capteurs supportés : demi-pont & pont complet de jauges de contraintes, piézoélectrique tension, potentiomètre, résistance, PT100, tension +/-10V, courant +/-20mA
- Echantillonnage 19,2kHz 3,8kHz de bande passante à -3dB
- Technologie à fréquence porteuse 1,2kHz ou classique DC pour plus de dynamique
- Webserver intégré pas besoin de logiciel spécifique
- TEDS 0-wire ou 1-wire. Fonction écriture du TEDS
- Bus de terrain Ethercat 4kHz, Profinet 4kHz, Ethernet IP 1kHz, Profibus ou bientôt Modbus TCP 1kHz
- Communication Ethernet TCP/IP et OPC/UA
- 6 voies de calculs temps réels à vitesse d'échantillonnage
- 2 entrées TOR, 2 sorties TOR
- Sortie analogique 16bits 2kHz à -3dB, +/-10 ou 4..20mA librement configurable
- Bus inter-Clipx jusqu'à 6 modules à 1kHz
- 10 jeux de paramètres commutables
- Driver Catman & Labview
- Dictionnaire d'objets pour un contrôle total





#### 4 | PUBLIC

## Une immunité aux bruits électriques totales

- Principe de fonctionnement de modulation/démodulation comme la radio FM, on entend que la station qui nous intéresse.
- Permet l'installation de capteurs à jauges de contrainte dans les ambiances les plus bruitées
- Permet d'atteindre de très grandes longueurs de câbles, 100m et plus
- L'effet alternatif à très faible tension d'alimentation évite l'échauffement et la dérive du pont et apporte une stabilité sur la mesure exceptionnelle
- Le ClipX utilise une fréquence porteuse de 1,2KHz
- Souvent copiée, jamais égalée, même en métrologie légale la fréquence porteuse est utilisée pour atteindre une précision de mesure record de 0,0005%





# 2. La configuration





## Architecture de la configuration utilisée





## Synchronisation des fréquences porteuses

 Afin d'éviter l'effet de superposition des fréquences porteuses, ces dernières doivent être synchronisées quand les câbles de mesures sont proches, pour cela il faut relier les broches de synchro des ClipX:





## **Bus de communication inter-ClipX**

 Dans le but d'échanger des valeurs entre chaque ClipX, il est nécessaire de relier le bus de communication inter-ClipX entre chaque module :





#### **Raccordement 6fils doubel-blindage**

 Pour atteindre la classe de précision de 0,01% il a été nécessaire de revoir la gestion du blindage dans le cas des applications de très haute précision :





## 2. Le Webserver





### Accès au webserver

• Le ClipX intègre un webserver, connexion à partir d'un navigateur internet avec l'adresse clipx/

НВМ	ClipX > Origine				** 🗘 🕲 🖶
A Origine	ClipX (2.5.3) 📴 Default name of parameter set (01)				🔘 34 % État: 🌒 PROFINET: STOP
<⇔ Réseau	Net (Net) Tika]		Gross Brut - Mise & zéro 0.3963897 kg - Pont complet 2,5mV/V (FP)	Net Net - Tarage 0 kg - Pont complet 2,5mV/V (FP)	
🌣 Appareil	page 1		<b>0,503</b> kg	<b>0,503</b> kg	VALEURS MAINTENUES
Amplificateur		0.6025 -	Minimum Valeur min Gross	Maximum Valeur max Gross	Captured Value 1 Aucun trigger - Gross
Assistant			<b>0,498</b> kg	<b>0,506</b> kg	N/A kg
TEDS		0,000-	Peak to Peak	Analog Output Sortie analogique - Gross	Captured Value 2 Aucun trigger - Net
∑ Voies de calcul	17.06.42	17.0450	<b>0,008</b> kg	DESACTIVE 0,000	N/A kg
⊤ Crêtes	SORTIES NUMÉRIQUES	BASCULE	A SEUIL	BUS DE 1	ERRAIN
Valeurs maintenues	Sortie numérique 1 Aucun bit configuré	Bascule à seuil 1	Bascule à seuil 2	External FB Value 1 Bus de terrain	External FB Value 2 Bus de terrain
🌲 Bascules à seuil				0,000	0,000
E/S numérique	Sortie numerique 2 Aucun bit configuré	Bascule a seuli 3	Bascule a seuli 4	indicateurs 1 2 3 4 5 6 7	8 9 10 11 12 13 14 15 16
f0 Sortie analogique	ENTRÉES NUMÉRIQUES		VOIES DE	CALCUL	
🚛 Bus de terrain	Entrée numérique 1	Calculated Value 1	Calculated Value 2	Calculated Value 3	Calculated Value 4
<> Ethernet	Commutation de bloc de paramètres Activé	Voie calculée 0,503	Voie calculée 0,000	Voie calculée 0,000	Voie calculée 0,000
III Bus ClipX	Entrée numérique 2	Calculated Value 5	Calculated Value 6	indicateurs 1 2 3 4 5 6 7	8
Blocs de paramètres	Commutation de bloc de parametres Desactive	Vole calculee 0,000	Voie calculee 0,000	• • • • • • •	1 indicateur configuré
Mémoire de l'appareil		BUS CLIPX		ETHE	INET
Visualisation	ClipX Bus Value 1 Bus ClipX - Gross	ClipX Bus Value 2 Bus ClipX	ClipX Bus Value 3 Bus ClipX	External Eth, Value 1 Ethernet	External Eth. Value 2 Ethernet
	<b>0,503</b> kg	3,168	DESACTIVE N/A	0,000	0,000
	ClipX Bus Value 4 Bus ClipX	ClipX Bus Value 5 Bus ClipX	ClipX Bus Value 6 Bus ClipX	indicateurs 1 2 3 4 5 6 7	8 9 10 11 12 13 14 15 16
	DESACTIVE N/A	DESACTIVE N/A	DESACTIVE N/A		



## 3. Mise à jour d'un capteur TEDS





## Mise à jour TEDS

 Le webserver du ClipX permet de mettre à jour le TEDS d'un capteur

			A Help
			<b>.</b>
🗔 🗌 🔥 🍑 🂥 .			
Read New From New Delete St	ave TEDS and Cancel Print	Quit	
TEDS TEDS template Template template	activate modifications		
EDSdongle New	Edit Print	Quit	
Input in TEDS view Input in HBM view			
Offline	Parameter	Value	Unit
Sensor:ID=123123	Transducer Electrical Signal Ty	Bridge Sensor	
E - DS:Manuf=HBM	Minimum Force/Weight	0,00000	N
- Marcel - M	Maximum Force/weight	500,00000	N
	Minimum Electrical Value	0,00000	V/V
	Maximum Electrical Value	2,00000m	V/V
	Mapping Method	Linear	
	Bridge type	Entl	2
	impedance of each bridge eleg	350.0	Ohm
	Response Time	1.000000-	Contra Contra
	Response nime	1,0000000	sec
	Excitation Level (Nominal)	3,0	v
	Excitation Level (Minimum)	0,5	v
	Excitation Level (Maximum)	12,0	v
	Calibration Date	5-May-2020	1
	Calibration Initials	HEM	
	Calibration Period (Days)	0	days
	Measurement location ID	1234	





# 4. Application pesage dynamique





## Voies calculées du ClipX

 La fonction «Moyenne automatique» permet de réaliser une pesée dynamique (industrielle) avec phase de temporisation, phase de mesure, phase d'auto-zéro et définition de la valeur résultante. Cette fonction est exécutée à fréquence d'échantillonnage càd 19,2kHz.







## 5. Connection à une automate Maître Profinet





## **Utilisation de Codesys pour la fonction API**

- Démarrer l'application Codesys
- Créer un nouveau projet ClipX
- Construire l'arborescence Profinet à 4kHz
- Construire une application simple de pesage dynamique
- Faire un tableau de 10 valeurs avec max, min et max-min





## 5. Acquisition de données avec Catman





## **Driver ClipX pour Catman**

• Le site internet HBM propose en téléchargement le driver ClipX pour Catman

Driver	
● ClipX Catman Driver Software This driver example helps to integrate and use ClipX in the HBM catman Easy/AP software.	Multilingue
The driver uses the HBM ClipX API, which uses the object dictionary to communicate with ClipX and the ClipX FIFO memory for measurements.	
ClipX uses a fixed sampling rate of 19.2 kHz. The transfer rate of values from ClipX to catman can be set from 0.1Hz to 1kH.	
Legal notice: This example does not imply any warranty or guarantee.	
Date: 04/2020   Version: 1.2   Size: 2 MB	



## Installation du driver et configuration

 Le fichier d'installation va copier le fichier ClipX\_DAQDriver.dll et config.ini dans le dossier drivers de Catman : C:\Program Files (x86)\HBM\catmanEasy\Drivers

	New	M- JE41-	Tee	7-30-
	Nom	Modifie le	іуре	laille
	OnlineMathDriver	29/10/2019 15:40	Dossier de fichiers	
	AdvancedMath.dll	06/06/2019 12:57	Extension de l'app	89 Ko
nents	ClipX_DAQDriver.dll	21/11/2019 11:08	Extension de l'app	37 Ko
	Config.Ini	12/07/2019 07:23	Fichier source INI	1 Ko
	🖈 👳 DRIVERS.INF	09/05/2020 10:24	Informations de c	1 Ko
net-GSDML	💿 fcs_rtfe.dll	19/06/2018 10:50	Extension de l'app	76 Ko
	MBM_DI40X.dll	31/10/2019 09:41	Extension de l'app	181 Ko
2	HBM_SI40X.dll	20/07/2015 09:31	Extension de l'app	170 Ko
í	🚳 krypton.dll	09/11/2007 15:52	Extension de l'app	277 Ko
ure de contraintes	MATHLIB.INF	23/11/2016 14:30	Informations de c	1 Ko

• Le fichier ini va nous permettre de configure ce que Catman doit lire du ClipX





### **Configurer Catman**

#### Préparer un nouveau projet

Recherche d'interface
Gestionnaire de périphériques HBM
USB
Série (COM1, COM2)
FireWire
CANHEADdirect USB Dongle

Options générales	Options CANBus	Voies de temps matérielles	Options avancées	Appareils supplémentaires	
En plus du scan d'a Certains appareils,	ppareils, vous pou comme p. ex. les	vez manuellement ajouter de GPS, ne peuvent être ajouté	es appareils dans le s qu'avec cette métl	projet en indiquant le type, l'inte hode.	rface, l'adresse, etc.
Activer l'ajout m	anuel d'annareils				

	Nom	Туре		Connexion	Adresse		-
1	ClipX_API_Driver	ClipX API Driver		TCP/IP	192.168.86.232:550		
2							
3							
<	1					>	Ĭ
<u>Qu'est-ce que c'est ?</u>			Nouvel app	areil	Modifier	Effacer	
Aid	e Masquer ゐ				ОК	Annuler	r



 $\times$ 

#### **Démarrer Catman**





### Faire un job d'acquisition à 1,2kHz





# **Thank You**



PUBLIC

www.hbkworld.com | © HBK – Hottinger, Brüel & Kjær | All rights reserved